

## Parte A

### 1. [punti 3]

Si enunci e dimostri la proprietà del luogo delle radici relativa all'appartenenza di punti reali al luogo esponendo sia il caso del luogo diretto che quello del luogo inverso.

### 2. [punti 4]

Tracciare i diagrammi di Bode ed il diagramma polare relativi alla rete anticipatrice  $C(s) = \frac{1 + \tau s}{1 + \alpha \tau s}$  determinando in particolare l'anticipo massimo di fase e la corrispondente pulsazione.

### 3. [punti 4]

Sia dato un generico sistema dinamico orientato da  $u$  (ingresso) ad  $y$  (uscita) e descritto

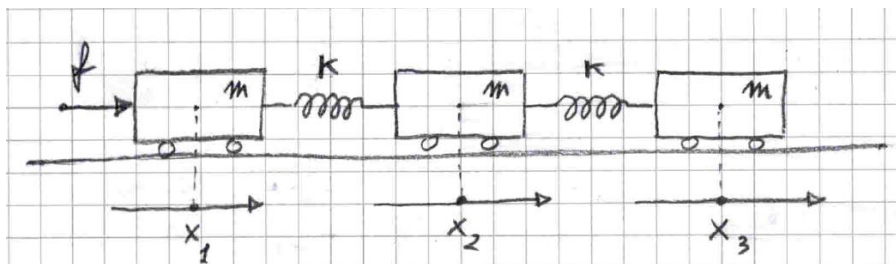
dall'equazione differenziale  $\sum_{i=0}^n a_i D^i y(t) = \sum_{i=0}^m b_i D^i u(t)$ .

Note le condizioni iniziali al tempo  $0^-$  come  $y_-, Dy_-, \dots, D^{n-1}y_-$  e  $u_-, Du_-, \dots, D^{m-1}u_-$  e l'azione forzante  $u(t)$ ,  $t \geq 0$ , determinare la trasformata di Laplace della risposta  $y(t)$ ,  $t \geq 0$ .

Nota: riportare i ragionamenti ed i passaggi che permettono l'individuazione dell'espressione  $Y(s)$  cercata.

### 4. [punti 5]

Tre carrelli, ciascuno di massa  $m$ , e collegati fra di loro con molle di costante elastica pari a  $k$  come mostrato in figura costituiscano un sistema dinamico orientato da  $f$  ad  $x_1$ , rispettivamente forza applicata e posizione al e del carrello di sinistra. Nelle condizioni iniziali di quiete e con le molle a riposo si abbia  $x_1 = 0$ ,  $x_2 = 0$  e  $x_3 = 0$ . Trascurando gli attriti si determinino l'equazione differenziale e la funzione di trasferimento di tale sistema.



## Parte B

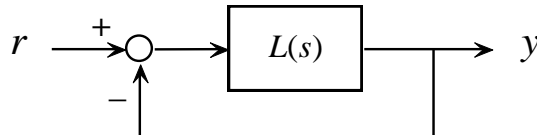
### 5. [punti 5]

Determinare l'evoluzione forzata  $y(t)$  in risposta alla rampa  $u(t) = 2t \cdot 1(t)$  di un sistema con funzione di trasferimento  $G(s) = \frac{1}{(s+1)^4}$ .

Determinare inoltre il grado massimo di continuità di  $y(t)$  su  $\mathbb{R}$ .

### 6. [punti 5]

Sia dato il sistema retroazionato di figura dove  $L(s) = \frac{(1-s)^2}{s(1+s)^2(s+4)}$ .



- Tracciare il diagramma polare della risposta armonica  $L(j\omega)$  determinando in particolare l'asintoto e l'intersezione del diagramma con l'asse reale negativo.
- Utilizzando il criterio di Nyquist dimostrare che il sistema retroazionato è asintoticamente stabile.
- Determinare il margine di ampiezza  $M_A$ .

### 7. [punti 5]

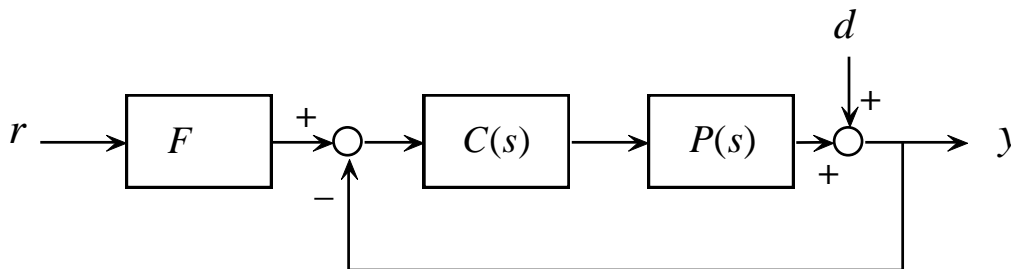
Tracciare il luogo delle radici dell'equazione

$$1 + \frac{s+a}{(s+1)(s+2)(s+2a)} = 0 \quad \text{per } a \geq 0.$$

Si determinino mediante una stima numerica le radici doppie presenti nel luogo. Esporre dettagliatamente il metodo numerico scelto considerando che un errore di  $\pm 10\%$  nella stima è accettabile al fine del tracciamento qualitativo richiesto.

### 8. [punti 5]

Sia dato lo schema di sistema di controllo di figura



dove  $P(s) = \frac{4}{s+2}$ . Determinare un controllore  $C(s)$  di ordine minimo ed il blocco algebrico

$F \in \mathbb{R}$  affinché il sistema di controllo soddisfi le seguenti specifiche:

- reiezione infinita asintotica al disturbo sinusoidale  $d(t) = 3\sin(2t + 4)$ ,
- sistema retroazionato con poli dominanti in  $-2 \pm j$ ,
- costante di posizione  $K_p = 4$ ,
- in condizioni nominali l'errore a regime in risposta ad un gradino del riferimento sia nullo.